

# 步进电机运动控制器选型

步进电机驱动器由硬件和固定模块（基于硬件的软件）构成。根据客户需求的不同，高端的控制器（PMC007XX, PMC007CXX 构成）

分 类	型号	特点			硬件模块			联 网 数 量	高级运动控制			变化通知		输入输出		闭环	电阻
		细分	电压 范围 (V)DC	电流 范围 (A)	自 带 脉 冲	自 动 节 能	嵌 入 式 处 理 器	联 网 数 量	S 曲线位 移控制	位置追踪 (PP)	速度追踪 (PV)	位移 通知	原点 通知	传感器采样 与控制 端口数量	TTL 控制输 出端口数量	编码器 闭环控制	外加 电阻
脉冲 + 方向	RQSM240B	8/16/32/64	12-24	0-2	-	√	-	/	-	-	-	-	-	-	-	-	不需
脉冲 + 方向	PMD006P2	1/2/4/8/16/32/64/128	9-36	0.3-2	-	√	-	/	-	-	-	-	-	-	-	-	需要
	PMD006P6	1/2/4//16	9-48	0.5-6	-	√	-	/	-	-	-	-	-	-	-	-	需要
RS232 控制	PMC007A4S	1/2/4/8/16/32/64/128	9-36	0.3-4	√	√	√	1	-	-	-	-	-	3	1	√	-
RS485 网络控制 (自定义)	PMC006B4	1/2/4/8/16/32/64/128	9-36	0.3-4	√	√	√	32	-	-	-	√	√	7	5	-	-
RS485 网络控制 (Mudbus/RTU)	PMC007B3SP2	1/2/4/8/16/32/64/128/256	12-48	0.5-3	√	√	√	32	√	√	√	√	√	3	1	√	-
	PMC007B6SP2	1/2/4/8/16/32/64/128/256	12-48	0.4-6	√	√	√	32	√	√	√	√	√	3	1	√	-
CAN 网络控制	PMC007C3SP2	1/2/4/8/16/32/64/128/256	12-48	0.5-3	√	√	√	65	√	√	√	√	√	3	1	√	-
	PMC007C6SP2	1/2/4/8/16/32/64/128/256	12-48	0.4-6	√	√	√	65	√	√	√	√	√	3	1	√	-
5 轴控制器 (RS485)	PMC005	1/2/4/8/16/32	9-36	0.1-2.5	√	√	√	1	-	-	-	-	-	10	2	2 轴 (可选)	-